



FT 55-RLAM

Abstandssensor
Distance sensor
Capteur de distance
Sensor de distancia

IO-Link

CE IP 67 IP 69 ECOLAB®

UK CA

068-15011 06.10.2021-00

SensoPart Industriesensorik GmbH
Nägelseestraße 16
D-79288 Göttingen
Tel.: +49 (0) 7665 94769-0
info@sensopart.de | www.sensopart.com

TECHNISCHE DATEN (TYP.) | TECHNICAL DATA (TYP.) | DONNÉES TECHNIQUES (TYP.) | DATOS TÉCNICOS (TYP.)

				RL(2)AM-320-			RL(2)AM-480-		
(de)	(en)	(fr)	(es)	-L5M	-S1L8M	-L5M	-S1L8M	-L5M	-S1L8M
Schaltausgang Q	Switching output Q	Sortie de commutation Q	Salida de conmutación Q	Auto-Detect PNP NPN Push-Pull					
Messbereich 1)	Measurement range 1)	Étendue de mesure 1)	Campo de medida 1)	80 ... 400 mm	120 ... 600 mm	200 ... 1000 mm			
Schalthysterese	Switching hysteresis	Hystérésis de commutation	Conmutación de histéresis	≤ 0,6 mm	≤ 1,2 mm	≤ 2 mm			
Betriebsspannung +U _B 2)	Operating voltage +U _B 2)	Tension d'alimentation +U _B 2)	Tensión de servicio +U _B 2)	15 ... 30 V DC					
Leistungsaufnahme	Power consumption	Consommation	Consumo de potencia	≤ 1,5 W					
Ausgangsstrom I _e Q	Output current I _e Q	Courant de sortie I _e Q	Corriente de salida I _e Q	≤ 50 mA					
Analogausgang Q _A	Analogue output Q _A	Sortie analogique Q _A	Salida analógica Q _A	4 ... 20 mA 2 ... 10 mV 0 ... 10 V 2 ... 10 V					
Werkseinstellung Q _A	Factory setting Q _A	Configuration d'origine Q _A	Ajuste de fábrica Q _A	Messbereichsgrenzen Range limit					
Werkseinstellung Q ₁ / Q ₂	Factory setting Q ₁ / Q ₂	Configuration d'origine Q ₁ / Q ₂	Ajuste de fábrica Q ₁ / Q ₂	Limits de mesure Límites del campo de medida					
				190 mm / 300 mm	280 mm / 440 mm	450 mm / 750 mm			

1) (de) 5 ... 90 % Remission

2) max. 10 % Restwelligkeit,
innerhalb U_B ~ 50 Hz/100 Hz

1) (en) 5 ... 90 % reflectance

2) max. residual ripple 10 %,
within U_B, approx. 50 Hz/100 Hz

1) (fr) 5 ... 90 % réflexion

2) Ondulation résiduelle maxi 10 % à l'intérieur de U_B, env. 50 Hz/100 HzData sheet and IO-Link available at
www.sensopart.com/de/download

FT 55-RLAM-xxx



FT 55-RL2AM-xxx



(de) SICHERHEITSHINWEISE

Vor Inbetriebnahme die Betriebsanleitung lesen.
Anschluss, Montage, Einstellung und Inbetriebnahme nur durch Fachpersonal.
Kein Sicherheitsbauteil gemäß EU-Maschinenrichtlinie (nicht zum Schutz von Personen geeignet).
Einsatz nicht im Außenbereich.

FT 55-RLAM-xxx: , Klasse 1; Wellenlänge: 655 nm;
Frequenz: 5 kHz; Pulsbreite: 8 µs; (IEC 60825-1).

FT 55-RL2AM-xxx: LASERKLASSE 2

LASERSTRÄHLUNG

NICHT IN DEN STRAHL BLICKEN
Wellenlänge: 655 nm; Frequenz: 2,5 kHz; Pulsbreite: 56 µs; (IEC 60825-1).

Erspricht 21 CFR 1040.10 und 1040.11 mit Ausnahme der Abweichungen gemäß Laser-Notiz Nr. 56 vom Mai 2019.

Zur Verwendung mit Typen mit Suffix L5, L8: Gerader oder L-förmiger M12 Metallstecker, Anschlusssockel aus R/C (CYJV2).

ACHTUNG - Durch Verwendung von Bedienelementen oder Einstellungen wie Durchführung von Verfahren, die nicht hier angegeben sind, kann es zum Austritt gefährlicher Strahlung kommen.

BESTIMMUNGSGEMÄSSE VERWENDUNG

Sensor wird zum optischen berührungslosen Erfassen von Objekten, sowie zur berührungslosen Messung von Abständen eingesetzt.

MONTAGE

Sensor an geeignetem Halter befestigen (Halter s. www.sensopart.com).

ANSCHLUSS

Stecker spannungsfrei aufstecken und festschrauben. Leitung anschließen. Es gilt das Anschlusschema (s. Grafik B).

Auto-Detect: Sensor einfach anschließen. Schaltlast NPN oder PNP wird automatisch erkannt. **Wichtig:** Lastspannung und Versorgungsspannung von einer Versorgungsquelle. Parallelschaltung der Sensoren mit Auto-Detect nicht möglich.

Spannung anlegen → grüne LED leuchtet.

Umschaltung N.O. ↔ N.C. über Display.

IO-Link Kommunikation → grüne LED blinkt.

JUSTAGE (S. GRAFIK C)

Sensor auf das zu erfassende Objekt ausrichten.

Vorzugsrichtung beachten (siehe Grafik C).

WARTUNG

SENSOPART-Sensoren sind wartungsfrei. Es wird empfohlen in regelmäßigen Intervallen die optischen Flächen zu reinigen und Verschraubungen und Steckverbindungen zu überprüfen.

(en) SAFETY INSTRUCTIONS

Read operating instructions before start-up.

Connection, assembly, setting and start-up only by trained personnel.

No safety component according to EU machinery directives (not suited for the protection of personnel). Not for outdoor use.

FT 55-RLAM-xxx: , class 1; wavelength: 655 nm; frequency: 5 kHz; pulse duration: 8 µs; (IEC 60825-1).

FT 55-RL2AM-xxx: LASER CLASS 2

LASER RADIATION

DO NOT LOOK INTO THE LASER BEAM
wavelength: 655 nm; frequency: 2,5 kHz; pulse duration: 56 µs; (IEC 60825-1)

Complies with 21 CFR 1040.10 and 1040.11 except for deviations pursuant to laser Notice No. 56 dated May 2019.

For use with models with suffixes L5, L8: Straight or L-shaped M12 metal connector, connector base is made of R/C (CYJV2).

CAUTION - Use of controls or adjustments or performance of procedures other than those specified herein may result in hazardous radiation exposure.

INTENDED USE

Sensor is used for optical non-contact detection of objects as well as for non-contact distance measurement.

ASSEMBLY

Fix sensor on suitable mounting component (bracket see www.sensopart.com).

CONNECTION

Insert plug voltage-free and screw it tightly.

Connect cable according to the connection diagram (see illustration B).

Auto-Detect: Simply connect the sensor. The switching load NPN or PNP will be detected automatically.

Important: Load voltage and supply voltage are from the same source. A parallel switching of the sensors is not possible with Auto-Detect.

Apply voltage → green LED lights up.

Switching N.O. ↔ N.C. via display.

IO-Link Communication → green LED flashes.

ADJUSTMENT (SEE ILLUSTRATION C)

Align sensor to the target object.

Observe the preferential direction (see illustration C).

MAINTENANCE

SENSOPART sensors are maintenance-free. We recommend to cyclically clean the optical surfaces and check the screw connections and plug connections.

(fr) INSTRUCTIONS DE SÉCURITÉ

Lire les instructions de service avant mise en service.

Raccordement, assemblage, réglage et mise en service ne doivent être effectués que par du personnel qualifié.

Il ne s'agit pas de pièces de sécurité selon les directives européennes en vigueur concernant les machines (inappropriées à la protection de personnes).

Ne pas utiliser à l'extérieur.

FT 55-RLAM-xxx : classe 1 ; longueur d'onde : 655 nm ; fréquence : 5 kHz ; largeur d'impulsion : 8 µs ; (IEC 60825-1).

FT 55-RL2AM-xxx : CLASSE LASER 2

RAYONNEMENT LASER

NE PAS REGARDER DANS LE FAISCEAU
longueur d'onde : 655 nm ; fréquence : 2,5 kHz ; largeur d'impulsion : 56 µs ; (IEC 60825-1).

Correspond à 21 CFR 1040.10 et 1040.11 à l'exception des différences conformément à la notice du laser n° 56 du mai 2019.

Pour une utilisation avec types avec suffixe L5, L8 : Connecteur métallique M12 droit ou en forme de "L", socle de raccordement en R/C (CYJV2).

ATTENTION - L'utilisation de commandes, de réglages ou de consignes autres que ceux spécifiés présente un risque d'exposition dangereuse aux radiations.

UTILISATION CONFORME

Le capteur est utilisé pour la détection optique des objets sans contact, ainsi que pour la mesure de distances.

MONTAGE

Monter le capteur sur une équerre de fixation appropriée (voir www.sensopart.com).

RACCORDEMENT

Insérer le connecteur hors tension et visser.

Connecter le câble selon le schéma de raccordement (voir illustration B).

Auto-Detect: raccorder simplement le capteur. La charge de commutation NPN ou PNP est détectée automatiquement. **Important :** tension de charge et tension d'alimentation d'une source d'alimentation. Montage parallèle des capteurs impossible avec Auto-Detect.

Mettre sous tension → LED verte est allumée.

Inversion N.O. ↔ N.C. via écran.

Communication IO-Link → LED verte clignote.

AJUSTEMENT (VOIR ILLUSTRATION C)

Aligner le capteur sur l'objet à détecter.

Observer la direction préférable (voir illustration C).

ENTRETIEN

Les capteurs SENSOPART ne demandent aucun entretien. Nous recommandons de nettoyer les surfaces optiques et vérifier les raccordements et les fixations régulièrement.

(es) INDICACIONES DE SEGURIDAD

Antes de la puesta en marcha, lea las instrucciones de servicio.

La conexión, el montaje, el ajuste y la puesta en marcha deben correr a cargo únicamente de personal especializado.

No es una pieza de seguridad según la directiva de máquinas de la UE (no es adecuada para la protección de personas).

No utilizar en el exterior.

FT 55-RLAM-xxx : clase 1; longitud de onda: 655 nm; frecuencia: 5 kHz; amplitud de pulso: 8 µs; (IEC 60825-1).

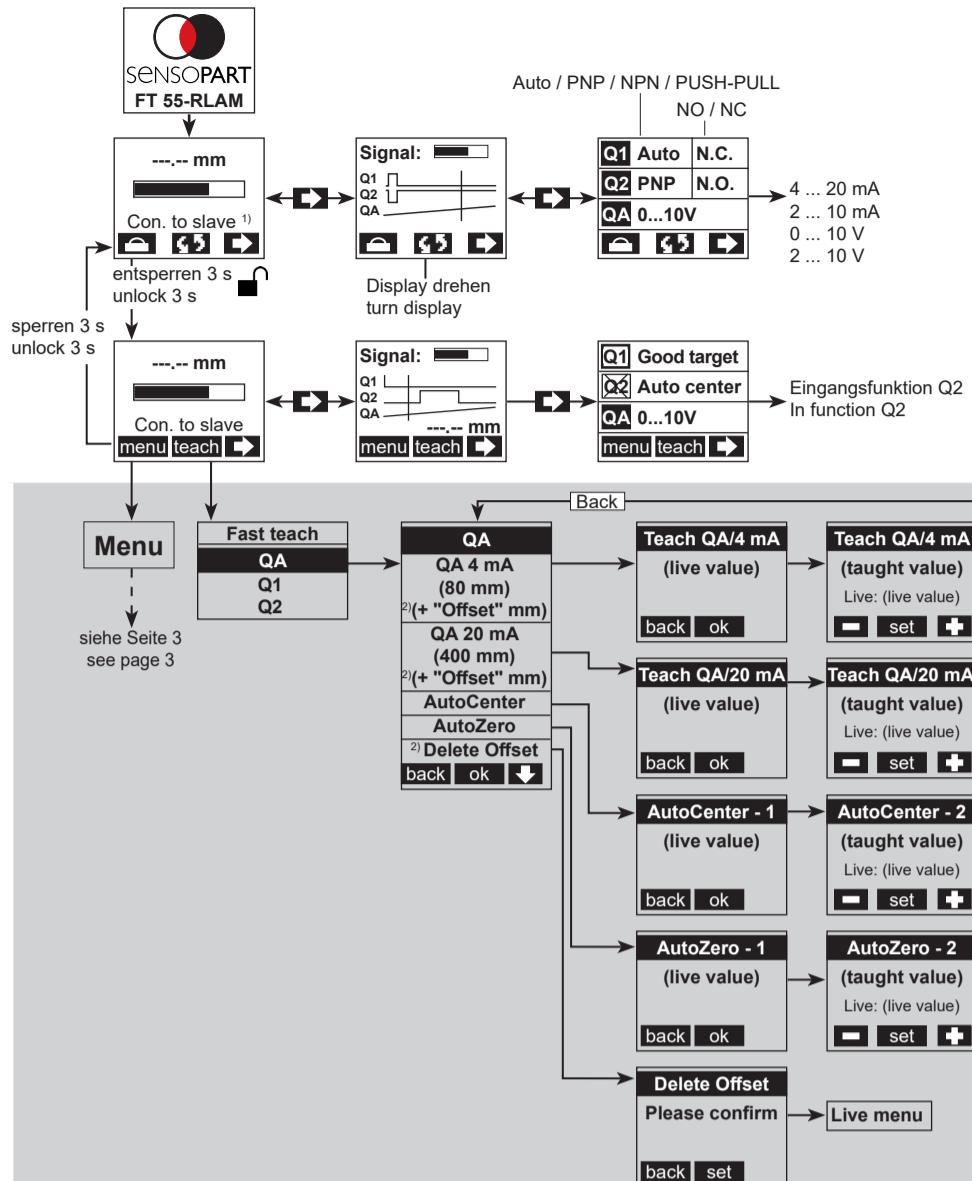
FT 55-RL2AM-xxx : LÁSER CLASE 2

RADIACIÓN LÁSER

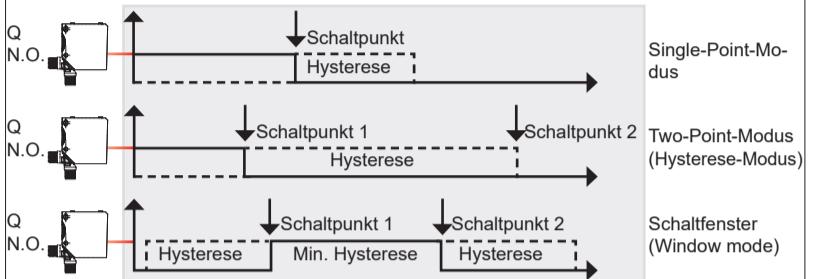
NO MIRAR DIRECTAMENTE AL HAZ
longitud de onda: 655 nm; frecuencia: 2,5 kHz; amplitud de pulso: 56 µs; (IEC 60825-1).

Cumple con las normas 21 CFR 1040.10 y 1040.11, a excepción de las desviaciones según la nota sobre láser n° 56 de mayo del 2019.

Para el uso con modelos con sufijo L5, L8: Connector metálico M12 recto o en forma de L, zócalo de conexión de R/C (CYJV2).

**Betriebsmodi Schaltausgang**

Signal:	Single-Point-Modus
Signal:	Two-Point-Modus (Hysteresis-Modus)
Signal:	Good Target / Eingangsfunktion an PIN 4 (keine Grafik) Schalfenfenster (Window-mode)
Good Target	Bei aktivierter Funktion ist Q1 ON, wenn sich ein Objekt im Messbereich befindet und die Signalqualität ausreichend ist.
Antivalent	$Q2 = \bar{Q}1$

Teachpunkt = Schaltpunkt**AutoCenter / AutoZero**

	Wenn "Settings / Display / Value mode" = "manipulated value", ist der Wert auf dem Display = "0"
--	--

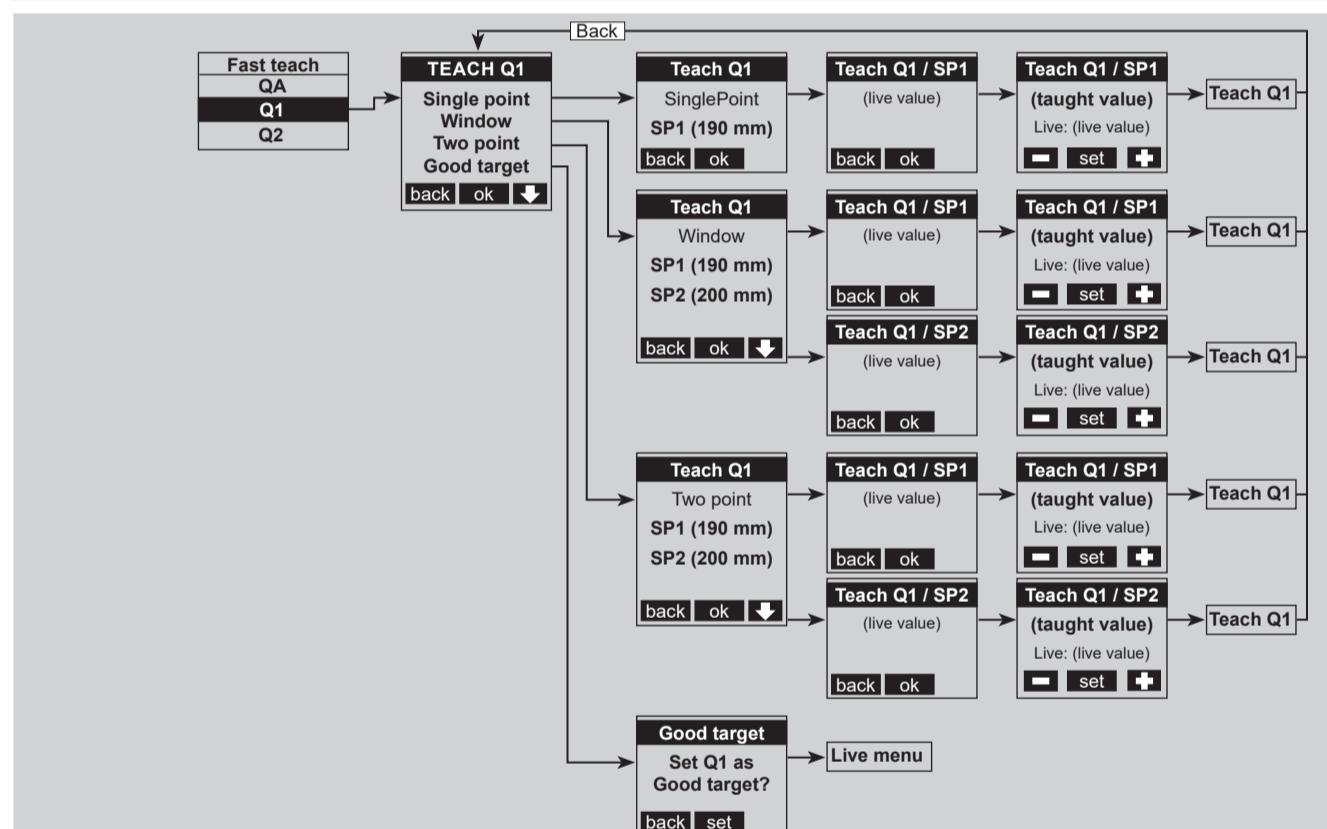
Schaltausgang Q1 einlernen (Teach Q1)

	Q1 is set as Good target ok	Kein Einlernen des Q1 möglich, wenn dieser als "Good Target" gesetzt ist. Es muss zuerst der Schaltausgang als Single-Point-, Two-Point- oder Window-Modus definiert werden. Der "Fast teach" überschreibt stets die aktuellen Einstellungen.
--	--	---

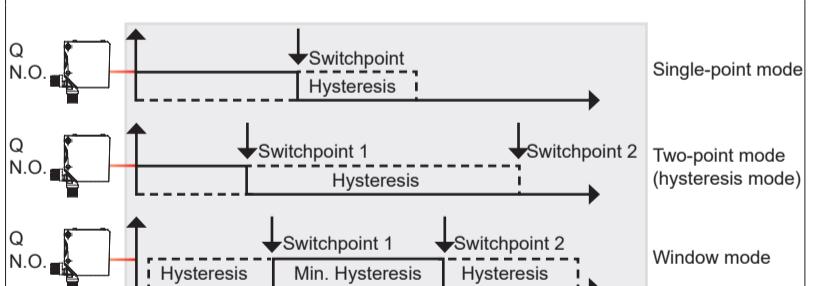
Schaltausgang Q2 einlernen (Teach Q2)

	Q2 is set as antivalent ok	Kein Einlernen des Q2 möglich, wenn dieser als "Antivalent" gesetzt ist. Es muss zuerst der Schaltausgang als Single-Point-, Two-Point- oder Window-Modus definiert werden. Der "Fast teach" überschreibt stets die aktuellen Einstellungen.
--	---	--

¹⁾Nur FT 55-RLAM-...-S1L8; in Master- / Slave mode
²⁾Bei Verschiebung via AutoZero / AutoCenter wird Offset zu ursprünglichem 4/20 mA Arbeitspunkt angezeigt

**Switching output modes**

Signal:	Single-point mode
Signal:	Two-point mode (hysteresis mode)
Signal:	Good target / in functions PIN 4 (no graph) Window mode
Good Target	If this function is activated, Q1 is ON when an object is within the measuring range and the signal quality is sufficient.
Antivalent	$Q2 = \bar{Q}1$

Teach point = Switchpoint**AutoCenter / AutoZero**

	If "Settings / Display / Value mode" = "manipulated value", the value on the display is = "0"
--	---

Teach Q1

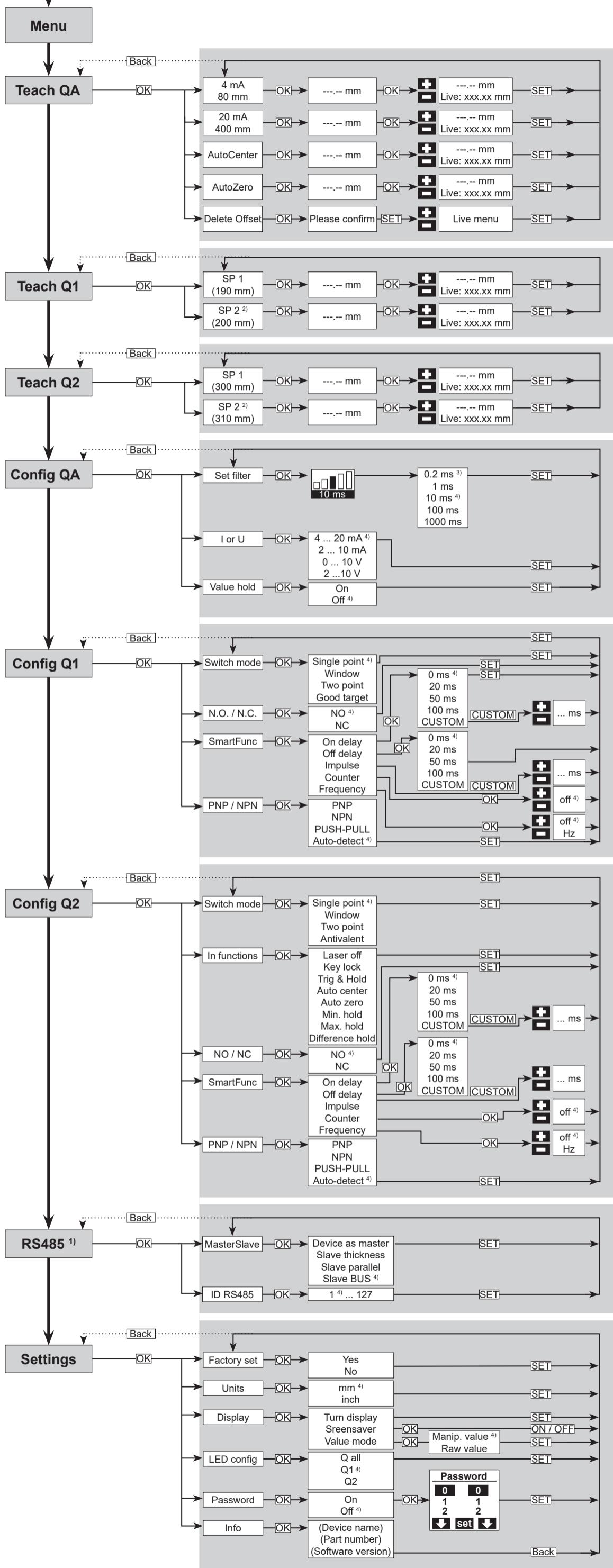
	Q1 is set as Good target ok	No teach possible if Q1 is set as good target. Define switch mode single point, two point or window mode. Fast teach mode always prior to other functions.
--	--	--

Teach Q2

	Q2 is set as antivalent ok	No teach possible if Q2 is set as input or antivalent. Define switch mode single point, two point or window mode. Fast teach mode always prior to other functions.
--	---	--

¹⁾ Only FT 55-RLAM-...-S1L8; in Master- / Slave mode

²⁾ When shifting via AutoZero / AutoCenter, offset to original operating point 4/20 mA is displayed

**AutoCenter / AutoZero**

Wenn "Settings / Display / Value mode" = "manipulated value", ist der Wert auf dem Display = "0"

Analogausgang konfigurieren (Config QA)

I Or U	Der Analogausgang hat in der Einstellung 0 ... 10 V unterhalb 0,1 V keine definierte Genauigkeit.
Value hold	Bei aktivierter Funktion wird der zuletzt gültige Messwert beibehalten und am Analogausgang ausgegeben (s. Grafik E).

Schaltausgang Q1 / Q2 konfigurieren (Config Q1 / Config Q2)

Smart functions (SmartFunc)			
Anzugsverzögerung (On delay)	Input H L	Output H L	einstellbar in 1 ms Schritten
Abfallverzögerung (Off delay)	Input H L	Output H L	einstellbar in 1 ms Schritten
Impuls (Impulse)	Input H L	Output H L	einstellbar in 1 ms Schritten
Zähler (Counter)	Input H L	Output H L	1 2 3 4 1 2 3 4 1 2
Frequenz (Frequency)	f (Hz)	Output H L	max. 50 Hz.. Abweichung zur tatsächlichen Frequenz +/- 10% einstellbar in 0,1 Hz Schritten

Schaltausgang Q2 konfigurieren (Config Q2)

Eingangs-funktionen (In functions)	Q2 ist entweder Schaltausgang oder -eingang Q2 Funktionen (Auto- und Hold-Funktionen) wirken auf den Analogausgang. Hold-Funktionen wirken auch auf die Wertezeige im Display und IO-Link (nur Measurement-Output)	
	Um wieder einen Schaltausgang einzustellen, gehen Sie unter Config Q2 > Switch mode. Q2 als Eingang, wenn Q2 = +UB dann wird Funktion ausgeführt.	
Eingangsfunktionen (In functions)	Laser off +UB = Laser ein -UB = Laser aus	
	Key lock +UB = Tasten gesperrt -UB = Tasten zugänglich	

Weitere Beschreibung "Eingangsfunktionen" siehe Seite 4 und 5

Settings

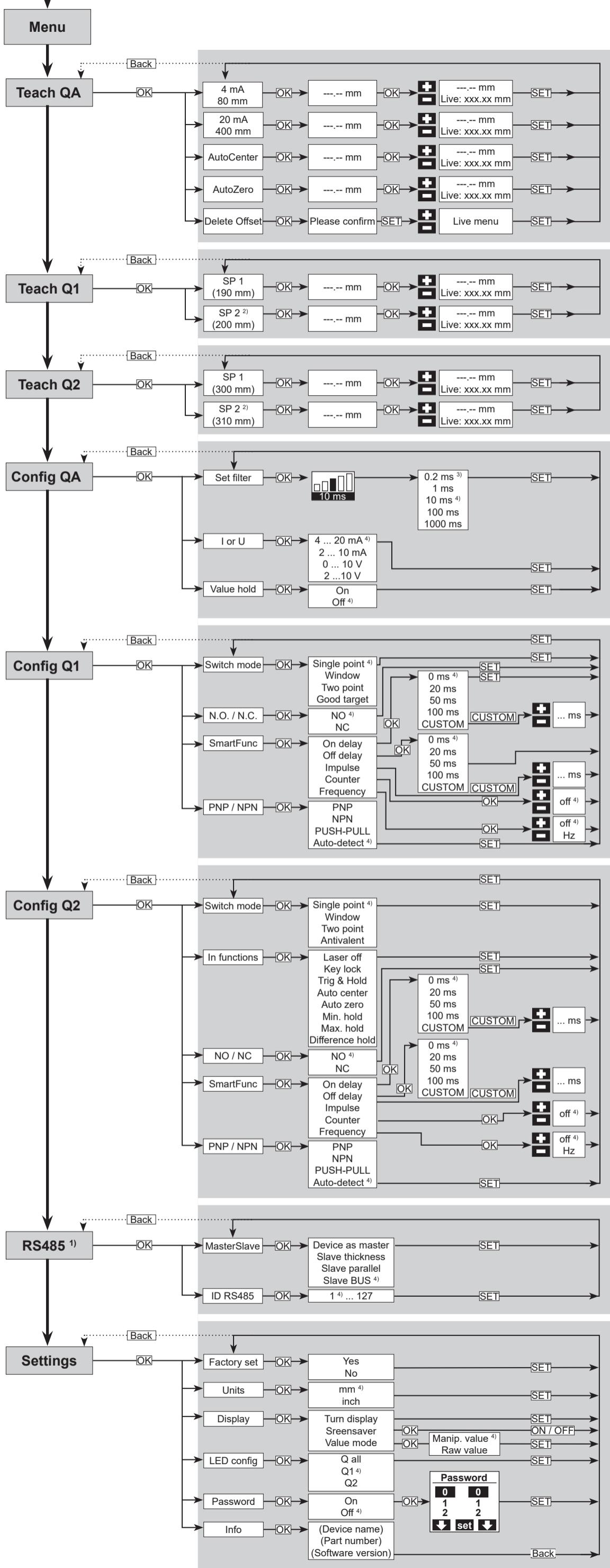
Display (Display)	Display drehen (Turn Display)	Display wird um 180° gedreht.
	Bildschirmschoner (Screensaver)	ON = Display geht nach 3 Minuten aus und wird gesperrt. OFF = Display bleibt an.
Passwort (Password)	Definition des Passworts. Dieses muss jedes Mal, wenn der Sensor entsperrt werden soll, eingegeben werden. Wenn das Passwort vergessen wird, kann über den SensoPart Support ein Master-Passwort angefordert werden.	
Werkseinstellung (Factory Set)	Löscht alle gespeicherten Werte und setzt den Sensor auf die Werkseinstellungen zurück.	
Value mode	Rohwert (Raw value)	Anpassungen des Distanzwertes werden auf dem Display nicht angezeigt.
	Angepasster Wert (Manp. value)	Anpassungen des Distanzwertes werden auf dem Display angezeigt (z.B. offset, Min- / Max- / Difference- hold-Funktionen).

¹⁾ nur FT 55-RLAM-...-S1L8; Master- / Slave aktiv

²⁾ nur in Two-Point-Modus oder Window-Modus einstellbar

³⁾ FT 55-RL2AM = 0,4 ms

⁴⁾ Werkseinstellungen

**AutoCenter / AutoZero**

If "Settings / Display / Value mode" = „manipulated value“, the value on the display is = "0"

Config QA

I Or U	Analogue output 0...10 V with undefined accuracy below 0.1 V.
Value hold	If this function is activated, the last valid measurement value is saved and transmitted to the analogue output. (see illustration E).

Config Q1 / Q2

Smart functions (SmartFunc)		
On delay	Input H L	Output H L adjustable in 1 ms steps
Off delay	Input H L	Output H L adjustable in 1 ms steps
Impulse	Input H L	Output H L adjustable in 1 ms steps
Counter	Input H L	Output H L
Frequency	f (Hz)	Output H L max. 50 Hz differs to real frequency ± 10 % adjustable in 0.1 Hz steps

Config Q2

In functions	Q2 is either switching mode or input. Q2 functions (Auto- and hold-functions) are active on analog output. Hold-functions also visible on display value and IO-Link measurement output.
In functions	Change back to switch mode under Config Q2 > Switch mode. Q2 as input, if Q2 = +UB than function is executed.
Laser off +UB = Laser on -UB = Laser off Key lock +UB = Keys are lock -UB = Keys are unlocked	

Settings

Display	Turn Display Screensaver	Display is turned 180°. ON = Display turns off after 3 minutes and gets locked. OFF = Display stays on.
Password		Definition of unlock password. This has to be entered each time when unlocking the sensors. If password is forgotten, a master password can be obtained at the SensoPart support.
Factory Set		Deletes all modifications that are done since set up of the sensor, all settings are reset to original factory settings.
Value mode	Raw value Manp. value	Modifications of distance value are not shown on display (e.g. offset, min/max/difference hold). Modifications of distance value are shown on display.

¹⁾ Only FT 55-RLAM-...-S1L8; in Master- / Slave mode²⁾ Only in two-point or window mode available³⁾ FT 55-RL2AM = 0.4 ms⁴⁾ Factory setting

CONFIG Q_A

de VALUE HOLD

Bei aktiverter Funktion wird der zuletzt gültige Messwert beibehalten und am Analogausgang und IO-Link (Messwertausgabe) ausgegeben. Der Schaltausgang behält seine Funktion ebenfalls. Befindet sich wieder ein Objekt im Messbereich, wird ein neuer Messwert am Analogausgang ausgegeben (s. Grafik E).

en VALUE HOLD

If this function is activated, the last valid measurement value is saved and transmitted to the analogue output and IO-Link (measurement output). The switching output keeps its function. If an object moves into the measurement range, a new measurement value is transmitted to the analogue output (see illustration E).

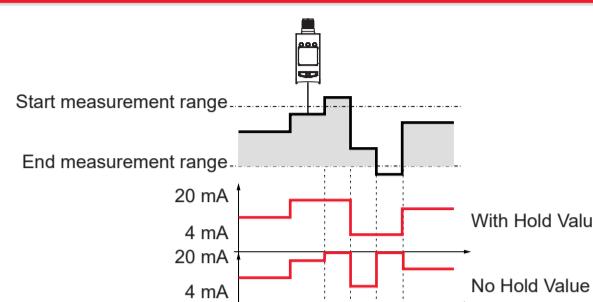
fr VALUE HOLD

Si la fonction est activée, la dernière mesure valide mesurée est sauvegardée et utilisée sur la sortie analogique et IO-Link (Sortie Mesure). La sortie de commutation garde également sa fonction. Si un objet se déplace dans la zone de mesure, la nouvelle valeur de mesure s'actualisera sur la sortie analogique (voir illustration E).

es VALUE HOLD

Si esta función está activada el último valor de medición válido se guarda y se emite en la salida analógica e IO-Link (salida de valores de medición). La salida de conmutación también mantiene su función. Si un objeto se mueve en el campo de medida un nuevo valor de medición se emite en la salida analógica (véase gráfico E).

E. VALUE HOLD



SWITCH MODE Q₁

de GOOD TARGET

Bei aktiverter Funktion ist Q₁ high, wenn sich ein Objekt im Messbereich befindet und die Signalqualität ausreichend ist.

en GOOD TARGET

If this function is activated, Q₁ is high when an object is within the measuring range and the signal quality is sufficient.

fr GOOD TARGET

Si cette fonction est activée, Q₁ est à l'état "haut" quand un objet se trouve dans la zone de mesure et la qualité du signal est suffisante.

es GOOD TARGET

Si esta función está activada Q₁ es "high" si un objeto se encuentra dentro del campo de medida y la calidad de la señal es suficiente.

CONFIG Q₂

de ALLGEMEINE INFORMATIONEN

Durch Umstellung des Q₂ auf eine Eingangsfunktion ist der Schaltausgang nicht mehr nutzbar. Um diesen wieder verwenden zu können, stellen sie unter "Config Q₂ > switch mode > Single point / two-point / window mode" einen Schaltmodus ein.

en GENERAL INFORMATION

When Q₂ is switched to an input function, the switching output is no longer usable. If you want to use it again, use "Config Q₂ > switch mode > Single point / two-point / window mode" to select a switching mode.

fr INFORMATIONS GÉNÉRALES

Lorsque Q₂ est utilisé en entrée, la sortie n'est plus disponible. Si vous souhaitez l'utiliser à nouveau : « Config Q₂ > switch mode > Single point / two-point / window mode » pour choisir le mode de commutation.

es INFORMACIÓN GENERAL

Cuando Q₂ se cambia a una función de entrada, la salida de conmutación ya no es utilizable. Para poder utilizarla de nuevo seleccione un modo de conmutación bajo "Config Q₂ > switch mode > Single point / two-point / window mode".

AUTO CENTER

Parallele Verschiebung der analogen Ausgangskennlinie. Bei aktiverter Funktion und wenn +U_B an Q₂ angelegt ist, wird der aktuelle Messwert mit dem Ausgangswert (12 mA / 6 mA / 5 V / 6 V) gleichgesetzt (s. Grafik F), der Displaywert bei Einstellung "Manipulated value" wird auf "0" gesetzt. Der Minimal- oder Maximalwert der Kennlinie wird durch den Messbereich begrenzt. Der Objektabstand muss innerhalb des Messbereichs liegen.

AUTO CENTER

Parallel movement of the analogue output curve. If this function is activated and +U_B connected to Q₂, the current measurement value is set as the output value (12 mA / 6 mA / 5 V / 6 V) (see illustration F), the display value with the setting "Manipulated value" is set to "0". The minimum and maximum value is limited by the measurement range. The distance to the object has to be within the measurement range.

AUTO CENTER

Décalage parallèle de la courbe de sortie analogique. Si la fonction est activée et si +U_B est raccordé à Q₂, la valeur mesurée actuelle est définie avec la valeur de sortie (12 mA / 6 mA / 5 V / 6 V) (voir illustration F), la valeur affichée avec le réglage "Manipulated value" est réglée sur "0". Les valeurs mini/maxi restent limitées par la zone de mesure. L'objet doit se trouver dans la zone de mesure.

AUTO CENTER

Desplazamiento paralelo de la característica analógica de salida. Si esta función está activada y +U_B está conectado a Q₂, el valor actual de medición se equipara al valor de salida (12 mA / 6 mA / 5 V / 6 V) (véase gráfico F), el valor mostrado con la configuración "Manipulated value" será igual a "0". El valor mínimo o máximo de la característica está limitado por el campo de medida. La distancia al objeto debe estar dentro del campo de medida.

TRIGGER & HOLD

Mit steigender Flanke wird der Messwert bis zum nächsten Triggereingang festgehalten (s. Grafik G). Bei Master-Slave-Betrieb müssen beide Sensoren getriggert werden.

TRIGGER & HOLD

With rising edge, the measured value is kept until the next trigger input (see illustration G). With master-slave operation, both sensors must be triggered.

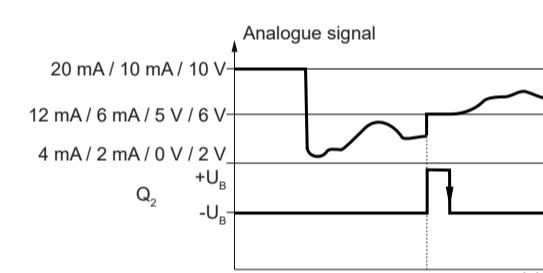
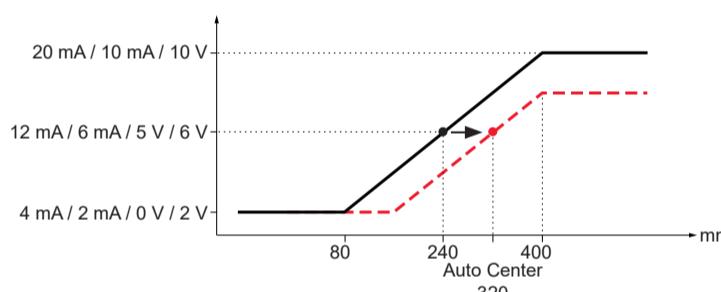
TRIGGER & HOLD

Avec le front montant, la valeur de la mesure est gardée jusqu'à la prochaine entrée trigger (voir illustration G). En mode Master-Slave, les deux capteurs doivent être déclenchés (trigger).

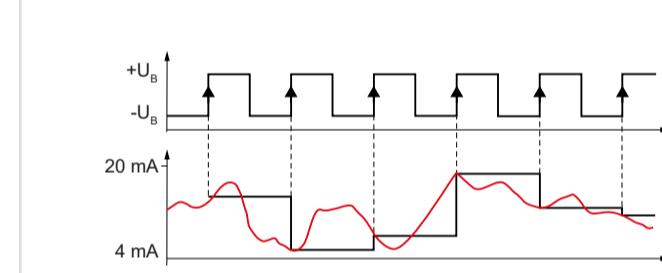
TRIGGER & HOLD

Con el flanko ascendente el valor de medición se mantiene hasta la próxima entrada de disparo (véase gráfico G). En caso de funcionamiento maestro-esclavo ambos sensores deben dispararse.

F. AUTO CENTER



G. TRIGGER & HOLD



AUTO ZERO

Verschiebung des Nullpunktes (4 mA, 2 mA, 0 V, 2 V) auf den aktuellen Messwert. Bei aktiverter Funktion und wenn +U_B an Q₂ angelegt ist, wird der aktuelle Messwert mit dem Ausgangswert (4 mA / 2 mA / 0 V / 2 V) gleichgesetzt (siehe Grafik H), der Displaywert bei Einstellung "Manipulated value" wird auf "0" gesetzt. Der Maximalwert der Kennlinie wird durch den Messbereich begrenzt. Der Objektabstand muss innerhalb des Messbereichs liegen.

AUTO ZERO

Shifting of the zero point (4 mA, 2 mA, 0 V, 2 V) to the current measurement value. If this function is activated and +U_B connected to Q₂, the current measurement value is set as the output value (4 mA / 2 mA / 0 V / 2 V) (see illustration H), the display value with the setting "Manipulated value" is set to "0". The maximum value is limited by the measurement range. The distance to the object has to be within the measurement range.

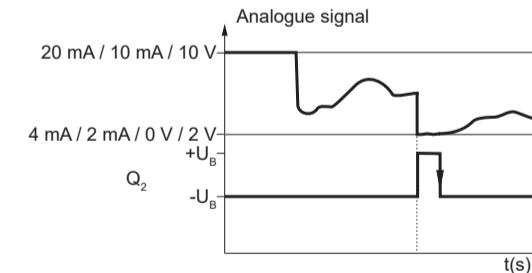
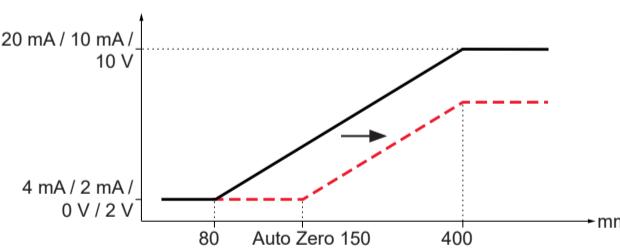
AUTO ZERO

Décalage du point 0 (4 mA, 2 mA, 0 V, 2 V) sur valeur de mesure actuelle. Si la fonction est activée et si +U_B est raccordé à Q₂, la valeur mesurée actuelle est définie avec la valeur de sortie (4 mA / 2 mA / 0 V / 2 V) (voir illustration H), la valeur affichée avec le réglage "Manipulated value" est réglée sur "0". La valeur maxi de la sortie analogique reste limitée par la plage de mesure. L'objet doit se trouver dans la zone de mesure.

AUTO ZERO

Desfase del punto cero (4 mA, 2 mA, 0 V, 2 V) del valor de medida actual. Si esta función está activada y +U_B está conectado a Q₂, el valor actual de medición se equipara al valor de salida (4 mA / 2 mA / 0 V / 2 V) (véase gráfico H), el valor mostrado con la configuración "Manipulated value" será igual a "0". El valor máximo de la característica está limitado por el campo de medida. La distancia al objeto debe estar dentro del campo de medida.

H. AUTO ZERO



MAXIMUM / MINIMUM HOLD

Zwischenpeicherung des Max- / Min-Wertes. Bei aktiverter Funktion und wenn +U_B an Q₂ angelegt ist, wird der Maximalwert bzw. Minimalwert des Messsignals bestimmt und zwischengespeichert. Wird an Q₂ -U_B angelegt, wird der ermittelte Wert am Analogausgang ausgegeben (siehe Grafik I).

MAXIMUM / MINIMUM HOLD

Intermediate storage of the max / min value. If this function is activated and +U_B connected to Q₂, the minimum or maximum value of the output signal is determined and stored. If -U_B is connected to Q₂, the determined value is transmitted to the analogue output (see illustration I).

MAXIMUM / MINIMUM HOLD

Enregistrement de la valeur maxi et mini. Si la fonction est activée et si +U_B est raccordé sur Q₂, la valeur maxi ou mini du signal émis pour la mesure est définie et sauvegardée. Si Q₂ est raccordé sur -U_B, la valeur trouvée est renvoyée sur la sortie analogique (voir illustration I).

MAXIMUM / MINIMUM HOLD

Almacenamiento temporal del valor máximo / mínimo. Si esta función está activada y +U_B está conectado a Q₂, el valor máximo o mínimo de la señal de medición se determina y se almacena temporalmente. Si -U_B está conectado a Q₂, el valor determinado se emite en la salida analógica (véase gráfico I).

DIFFERENCE HOLD

Zwischenpeicherung des Differenzwertes von Maximum zu Minimum. Bei aktiverter Funktion "Difference Hold" und wenn +U_B an Q₂ angelegt ist, wird die Differenz zwischen Minimal- und Maximalwert des Messsignals bestimmt und gespeichert. Wird an Q₂ -U_B gelegt, wird der größte ermittelte Differenzwert am Analogausgang (jeweils zzgl. Minimalwert, z.B. bei 4 ... 20 mA erfolgt Ausgabe 4 mA + Differenzwert) oder IO-Link (measurement output) ausgegeben (siehe Grafik J).

DIFFERENCE HOLD

Intermediate storage of the difference value between minimum and maximum. If this function is activated and if +U_B is connected to Q₂, the difference between minimum and maximum value is determined and stored. If Q₂ is connected to -U_B, the highest difference value is transmitted to the analogue output (in each case plus minimum value, e.g. for 4 ... 20 mA output 4 mA + differential value) or IO-Link (measurement output) (see illustration J).

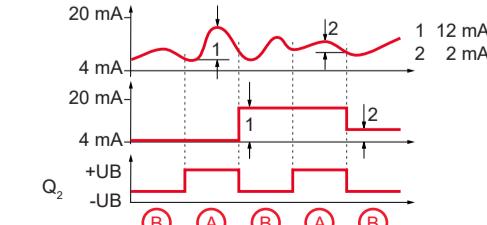
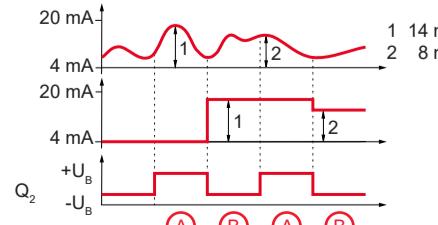
DIFFERENCE HOLD

Sauvegarde de la valeur de différence du maximum au minimum. Si la fonction "Difference Hold" est activée et si +U_B est raccordé sur Q₂, la différence entre la valeur mini et maxi du signal de mesure est définie et sauvegardée. Si Q₂ est raccordé sur -U_B, la plus grande valeur de différence est renvoyée sur la sortie analogique (dans chaque cas plus la valeur minimale; p.ex. avec une sortie 4 ... 20 mA: 4 mA + valeur différentielle) ou (measurement output) (voir illustration J).

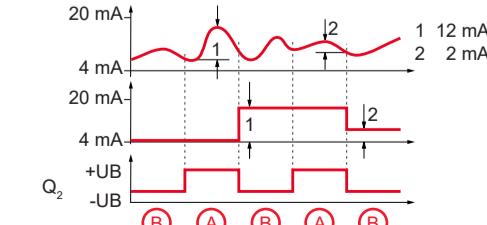
DIFFERENCE HOLD

Almacenamiento temporal del valor diferencia entre máximo y mínimo. Si la función "Difference Hold" está activada y +U_B está conectado a Q₂, la diferencia entre el valor mínimo y máximo de la señal de medición se determina y se almacena temporalmente. Si -U_B está conectado a Q₂, el valor de diferencia determinado más alto se emite en la salida analógica (más valor mínimo correspondiente, ej. entre 4 ... 20 mA la salida será 4 mA + diferencia) o IO-Link (measurement output) (véase gráfico J).

I. MAXIMUM / MINIMUM HOLD



J. DIFFERENCE HOLD



de DIFFERENZMESSUNG

A Zur Differenzmessung können ausschließlich FT 55-RЛАM mit demselben Messbereich (z.B. 2x Typ FT 55-RЛАM-320 und serielle Schnittstelle Ausführung "S1") eingesetzt werden. Ein gemischter Betrieb der Baureihen FT 50 RLA und FT 55-RЛАM ist nicht möglich. Ein gleichzeitiger Anschluss zu einer SPS-Steuerung oder einem PC über die RS485-Schnittstelle ist bei der Differenzmessung ausgeschlossen.

Wir empfehlen, vor der Konfiguration der Sensoren als Master respektive Slave, diese in den Werksauslieferungszustand zu setzen. Durch die Verwendung von zwei Sensoren sind bei der Dicken-Differenzmessung die Messe Fehler (Auflösung, Ansprechzeit, Linearitätsabweichung, Wiederholgenauigkeit) mit dem Faktor 2 zu multiplizieren. Die Messbereiche können bei der Differenzmessung überlappen oder auseinanderliegen (s. Grafik L2).

KONFIGURATION

Beide Sensoren auf Werksauslieferungszustand setzen.

Montage der Sensoren, Objekt im Messbereich positionieren (s. Grafik L).

Sensoren nach Anschlusszeichnung verbinden und elektrisch anschließen (s. Grafik K).

Ersten Sensor als Slave setzen - Menü > RS485 > MasterSlave > Slave thickness oder Slave parallel.

Zweiten Sensor als Master setzen - Menü > RS485 > MasterSlave > Device as Master.

A Am Analogausgang des Masters liegen nach dem Teach-in 12 mA an. Der modifizierte Displaywert des Master-Sensors liegt in der Messbereichsmittel der jeweiligen Sensorvariante
→ FT 55-RЛАM-320: 240 mm
→ FT 55-RЛАM-480: 360 mm
→ FT 55-RЛАM-800: 600 mm

A Der eingelernte Abstandswert des Slave-Sensors wird ausschließlich zur Berechnung des Differenzwertes benötigt. Er hat weder Einfluss auf den Q_A , noch auf den Displaywert des Slave-Sensors.

en DIFFERENTIAL MEASUREMENT

A For differential measurement, only FT 55-RЛАM sensors with an equal measurement range (e.g. 2x type FT 55-RЛАM-320 and serial interface type "S1") can be used. A mixed use of the FT 50 RLA and FT 55-RЛАM series is not possible. A simultaneous connection to a PLC control or to a PC via RS485 is not possible either.

We recommend to set the sensor to its factory setting before configuring the sensors as master or slave. If two sensors are connected, the measurement errors (resolution, response time, linearity deviations, repeatability, etc.) are doubled. In addition, the measurement ranges could overlap or not be congruent at all (see illustration L2).

CONFIGURATION

Reset both sensors to factory setting.

Mounting of the sensors. Place object in measuring range (see illustration L).

Wire the sensors according to wiring diagram and electrically connect them (see illustration K).

Set first sensor as slave - menu > RS485 > MasterSlave > Slave thickness or Slave parallel.

Set second sensor as master - menu > RS485 > MasterSlave > Device as Master.

A After teach-in, 12 mA are present at the analogue output of the master. The modified display value of the master sensor is at the center of the measurement range of the corresponding sensor variant
→ FT 55-RЛАM-320: 240 mm
→ FT 55-RЛАM-480: 360 mm
→ FT 55-RЛАM-800: 600 mm

A The taught-in distance value of the slave sensor is required only to calculate the difference value. It has no effect on the Q_A nor on the display value of the slave sensor.

fr MESURE DE DIFFÉRENCE

A Pour la mesure différentielle on ne peut utiliser que les capteurs FT 55-RЛАM avec une zone de mesure semblable (par ex. 2x type FT 55 RЛАM-320 et les versions avec interface série S1). Un fonctionnement avec le mélange de gammes FT 50 RLA et FT 55-RЛАM n'est pas possible. Un raccordement simultané à une commande ou un PC via l'interface RS485 est exclue pour la mesure différentielle.

Nous conseillons avant la configuration des capteurs en tant que Slave ou Master, de les régler en configuration usine. Si deux capteurs sont connectés, les erreurs de mesure (résolution, temps de réponse, déviations de linéarité, répétabilité etc.) sont multipliées par 2. De plus, les zones de recherches pourraient être se superposées ou être totalement externes (voir Illustration L2).

CONFIGURATION

Restauration des deux capteurs en réglage usine.

Montage des capteurs. Placer l'objet dans la zone de mesure (voir Illustration L).

Raccorder les capteurs selon le diagramme de raccordement (voir Illustration K).

Régler le premier capteur en tant que Slave - Menu - RS485 - MasterSlave > Slave thickness or Slave parallel (Esclave épaisseur ou Esclave parallèle).

Régler le second capteur en tant que Master - Menu > RS485 > MasterSlave > Maitre (Device as Master).

A L'apprentissage sur le Master applique 12 mA sur la sortie analogique. La valeur mesurée, affichée sur le capteur Master, se trouve au milieu de la plage de mesure du capteur (en fonction de sa version) :

→ FT 55-RЛАM-320 : 240 mm
→ FT 55-RЛАM-480 : 360 mm
→ FT 55-RЛАM-800 : 600 mm

A La distance apprise au capteur Slave n'est nécessaire qu'au calcul de la différence. Cette valeur n'a pas d'influence sur le Q_A , ni sur la valeur affichée par le capteur Slave.

es MEDICIÓN DIFERENCIAL

A Para la medición diferencial pueden utilizarse únicamente FT 55 RЛАM con el mismo campo de medida (p.ej. 2 x tipo FT 55 RЛАM-320 y interfaz serial tipo „S1“). Un uso mixto de las series FT 50 RLA y FT 55-RЛАM no es posible. Una conexión simultánea a un control PLC o un PC vía la interfaz RS485 es imposible con la medición diferencial.

Recomendamos poner los sensores al ajuste de fábrica antes de configurarlos como maestro o esclavo. Si se utilizan dos sensores los errores de medición en la medición diferencial de espesores (resolución, tiempo de respuesta, desviación de linealidad, precisión de repetición) deben multiplicarse por el factor de 2. Los campos de medida pueden solapar o no coincidir en la medición diferencial (véase el gráfico L2).

CONFIGURACIÓN

Ponga ambos sensores al ajuste de fábrica.

Montaje de los sensores, posicione el objeto en el campo de medida (véase el gráfico L).

Conecte los sensores según el diagrama de conexión y realice la conexión eléctrica (véase el gráfico K).

Configure el primer sensor como esclavo – menú > RS485 > maestro/esclavo > esclavo espesor o esclavo paralelo.

Configure el segundo sensor como maestro - menú > RS485 > maestro/esclavo > dispositivo como maestro.

A Después de la etapa de memorización, la salida analógica del master presentará una corriente de 12 mA. El valor modificado será mostrado en el sensor master y obedece al valor central del rango de medición de acuerdo a la versión del sensor correspondiente
→ FT 55-RЛАM-320: 240 mm
→ FT 55-RЛАM-480: 360 mm
→ FT 55-RЛАM-800: 600 mm

A La distancia memorizada por el sensor esclavo es únicamente necesaria para calcular la diferencia del valor de distancia. Éste valor no tiene efecto alguno en la salida Q_A ni en el valor mostrado en el sensor esclavo.

Anwendungsbeispiele Differenzmessung | Examples of use differential measurement | Applications type mesure de différence | Ejemplos de aplicación medición diferencial

de DICKENDIFFERENZMESSUNG

Mit zwei gegenüberliegend angeordneten Sensoren wird z. B. die Änderung der Dicke von Holz respektive Holzplatten berührungsfrei gemessen und überwacht. Eine Änderung wird am Analogausgang des Masters und am Display (Einstellung "manipulated value") angezeigt (s. Grafik L1).

en DIFFERENTIAL THICKNESS MEASUREMENT

Two facing sensors enable non-contact measurement and monitoring of the thickness of wood or wooden boards. A change in thickness is indicated at the analogue output of the master and in the display (setting "manipulated value") (see illustration L1).

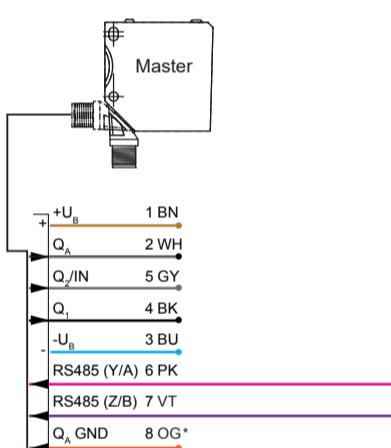
fr MESURE D'ÉPAISSEUR

Avec deux capteurs placés face à face, on peut par exemple mesurer et contrôler le changement d'épaisseur de planches de bois, sans contact. Un changement d'épaisseur sera aussitôt retransmis sur la sortie analogique du capteur Master et sur l'écran (réglage "valeur manipulée") (voir Illustration L1).

es MEDICIÓN DIFERENCIAL DE ESPESORES

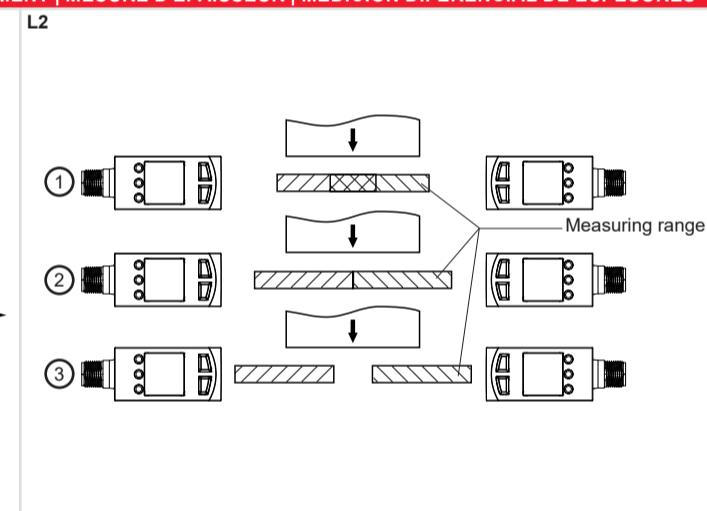
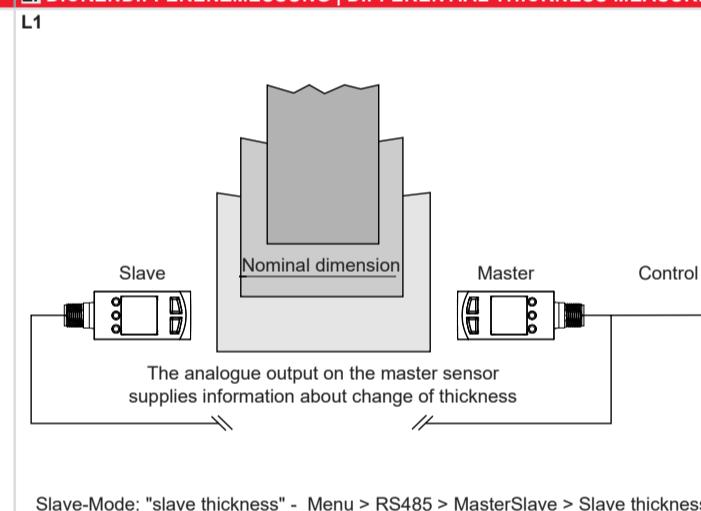
Con dos sensores en posición opuesta se mide y controla sin contacto p. ej. el cambio del espesor de madera o tableros de madera. Un cambio se indica en la salida analógica del maestro y en la pantalla (ajuste "valor manipulado") (véase gráfico L1).

K. ANSCHLUSS | CONNECTION | RACCORDEMENT | CONEXIÓN



* PIN 8 different to DIN EN 60947-5-2

L. DICKENDIFFERENZMESSUNG | DIFFERENTIAL THICKNESS MEASUREMENT | MESURE D'ÉPAISSEUR | MEDICIÓN DIFERENCIAL DE ESPESORES



PARALLEL-DIFFERENZMESSUNG

Objekterkennung (oder Messung) bei schwankendem Abstand. Oft schwankt der Abstand der Objekte zum Sensor. Hierdurch ist eine sichere Erkennung mit einem Hintergrundtaster nicht möglich. Mit Hilfe des FT 55-RЛАM und dem Modus Parallel-Differenzmessung kann eine sichere Objekterkennung über den Analogausgang des Masters erfolgen (s. Grafik M).

DOPPELLAGENMESSUNG

Sichere Doppellagsenerkennung z.B. in der Blechverarbeitung. Die Problematik nicht exakt geführter Bleche und ein stark schwankender Sensorabstand kann mit Hilfe der Parallel-Differenzmessung (s. Grafik N) oder der Dicken-Differenzmessung gelöst werden. Der Analogwert am Master ergibt sich aus der Differenz der Messwerte beider Sensoren. Doppellagen werden erkannt, indem die Schaltschwellen zuvor am Master auf die Dicke des Objekts eingestellt wurden (s. Grafik N).

PARALLEL DIFFERENTIAL MEASUREMENT

Object detection (or measurement) with fluctuating distances. The distance between objects and sensor often fluctuates. Therefore reliable detection is impossible with a background sensor. With the FT 55-RЛАM and the parallel differential measurement mode, reliable object detection can be achieved via the analogue output of the master (see illustration M).

DOUBLE LAYER MEASUREMENT

Reliable detection of double layers, e.g. in sheet metal processing. The problems caused by an uneven feeding of sheets and a strongly fluctuating distance to the sensor can be solved with the aid of parallel differential measurement (see illustration N) or differential thickness measurement. The analogue value on the master results from the difference between the measured values of the two sensors. Double layers are detected when threshold values for the thickness of the object have been previously set on the master (see illustration N).

MESURE DE DIFFÉRENCE PARALLÈLE

La reconnaissance d'objet (ou mesure) sur une distance fluctuante. La distance entre un objet et un capteur est souvent non répétitive. Une reconnaissance fiable avec un capteur n'est ici pas possible. Avec l'aide du FT 55 RЛАM et le mode mesure de distance en parallèle, il est alors possible d'obtenir une reconnaissance d'objet répétable via la sortie analogique du Master (voir Illustration M).

MESURE DE DOUBLE-COUCHE

La détection fiable de double couches par exemple dans la transformation de la tôle. La problématique de plaques de tôle qui ne seraient pas exactement placées à l'endroit adéquat peut être maintenant résolue par la mesure de différence de parallèles ou d'épaisseur (voir illustration N). La valeur analogique sur le Master est obtenue de la différence des valeurs de mesure des deux capteurs. Les doubles couches sont détectées grâce aux seuils de commutations auparavant définies sur le Master sur l'épaisseur de l'objet (voir illustration N).

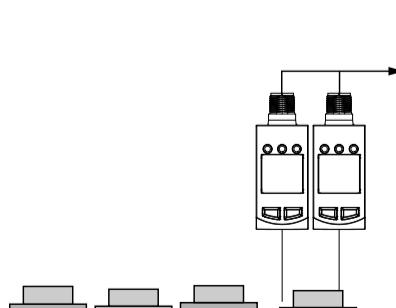
MEDICIÓN DIFERENCIAL PARALELA

Detección (o medición) de objetos con distancias fluctuantes. La distancia entre los objetos y el sensor fluctúa frecuentemente. Por esto la detección fiable con un sensor de fondo no es posible. Con ayuda del FT 55 RЛАM y el modo medición diferencial paralela la detección fiable del objeto puede realizarse vía la salida analógica del maestro (véase gráfico M).

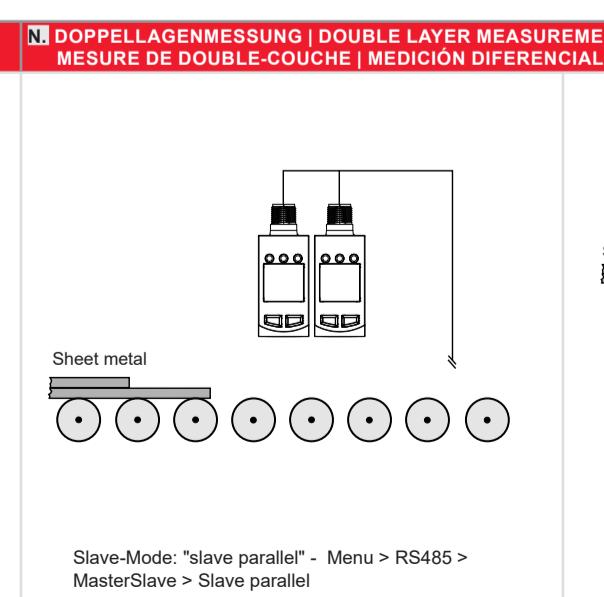
MEDICIÓN DE DOBLE CAPA

Detección fiable de doble capas, p. ej. en la transformación de chapas. La problemática de una alimentación inexacta de chapas y una distancia al sensor muy fluctuante puede resolverse con ayuda de la medición diferencial paralela (véase gráfico N) o la medición diferencial de espesores. El valor analógico en el maestro resulta de la diferencia entre los valores de medida de los dos sensores. Doble capas se detectan ajustando previamente en el maestro los umbrales de comutación para el espesor del objeto (véase gráfico N).

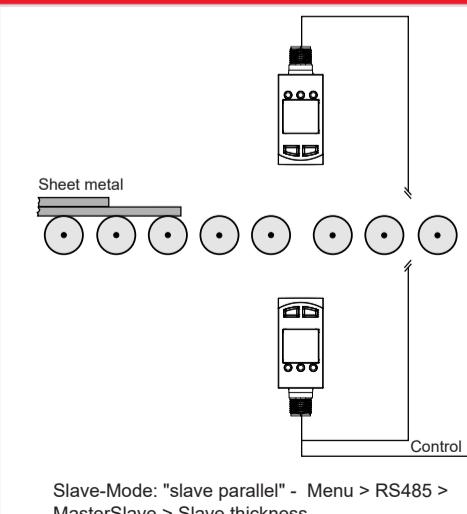
M. PARALLEL-DIFFERENZMESSUNG | PARALLEL DIFFERENTIAL MEASUREMENT | MESURE DE DIFFÉRENCE PARALLÈLE | MEDICIÓN DIFERENCIAL PARALELA



Slave-Mode: "slave parallel" - Menu > RS485 > MasterSlave > Slave parallel



Slave-Mode: "slave parallel" - Menu > RS485 > MasterSlave > Slave parallel



Slave-Mode: "slave thickness" - Menu > RS485 > MasterSlave > Slave thickness